

Én forhandler af kollaborative applikationer

Alle de værktøjer, du behøver,
på et og samme sted, så
automatisering bliver nemmere

 **On robot**

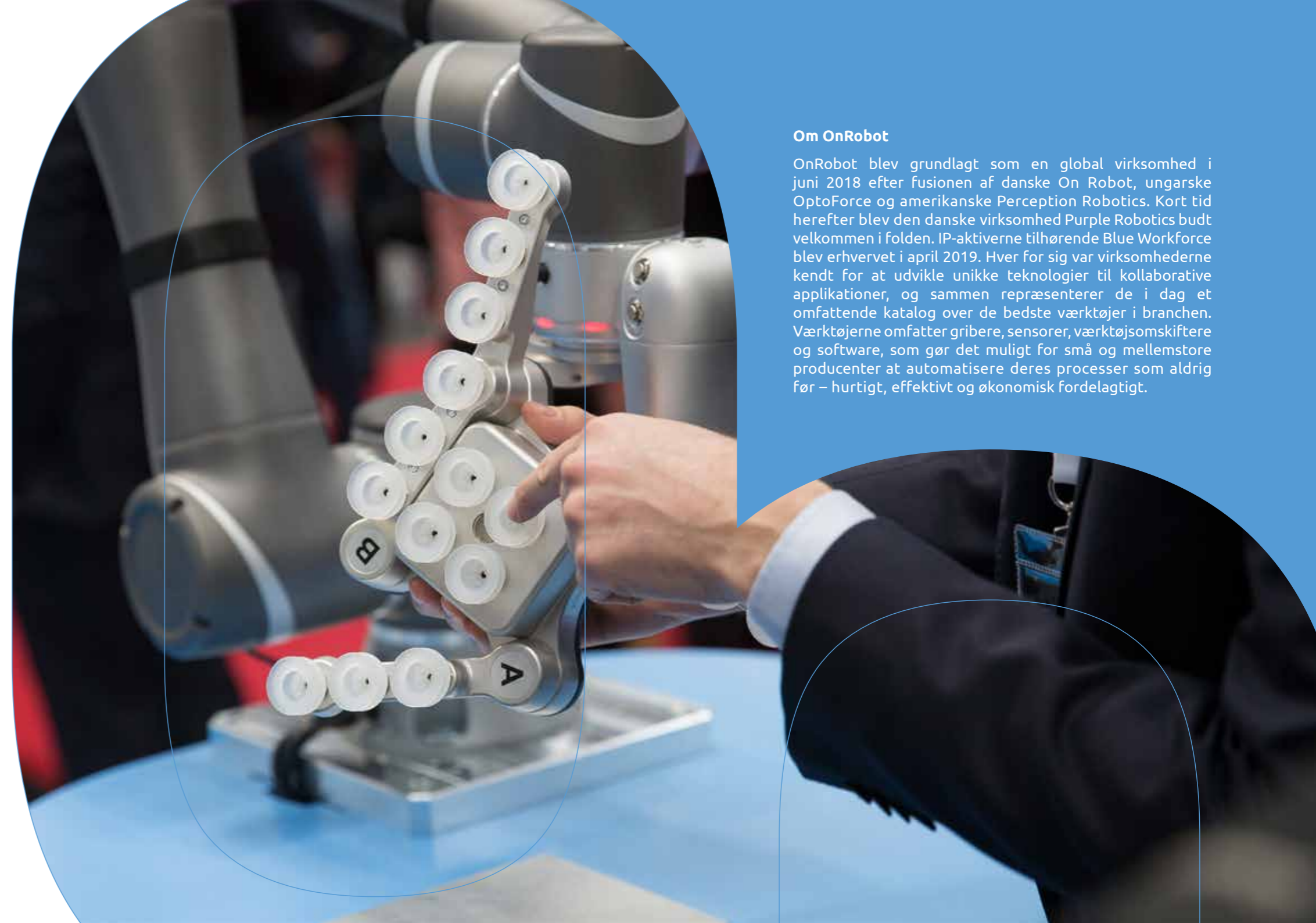


Kollaborative applikationer er fremtiden inden for automatisering og giver mulighed for hurtig implementering, nemme omstillinger og sikker drift side om side med mennesker. Producenterne opnår en reel værdi ved at anvende innovative kollaborative applikationer, som aktiveres ved hjælp af et komplet udvalg af Plug & Produce-gribere, sensorer, vision og den software, der driver dem.

Vi tilbyder branchens bredeste udvalg af end-of-arm-værktøjer og softwareløsninger til kollaborative applikationer ved hjælp af et standardiseret mekanisk interface, der hjælper producenterne med at automatisere hurtigt og effektivt. Vores innovative, producent-fokuserede tilgang sparer dig tid og penge, så du kan komme i gang med produktionen.

Vi glæder os til at vise dig, hvad du kan opnå med fleksible, omkostningseffektive kollaborative applikationer.

Enrico Krog Iversen, CEO OnRobot

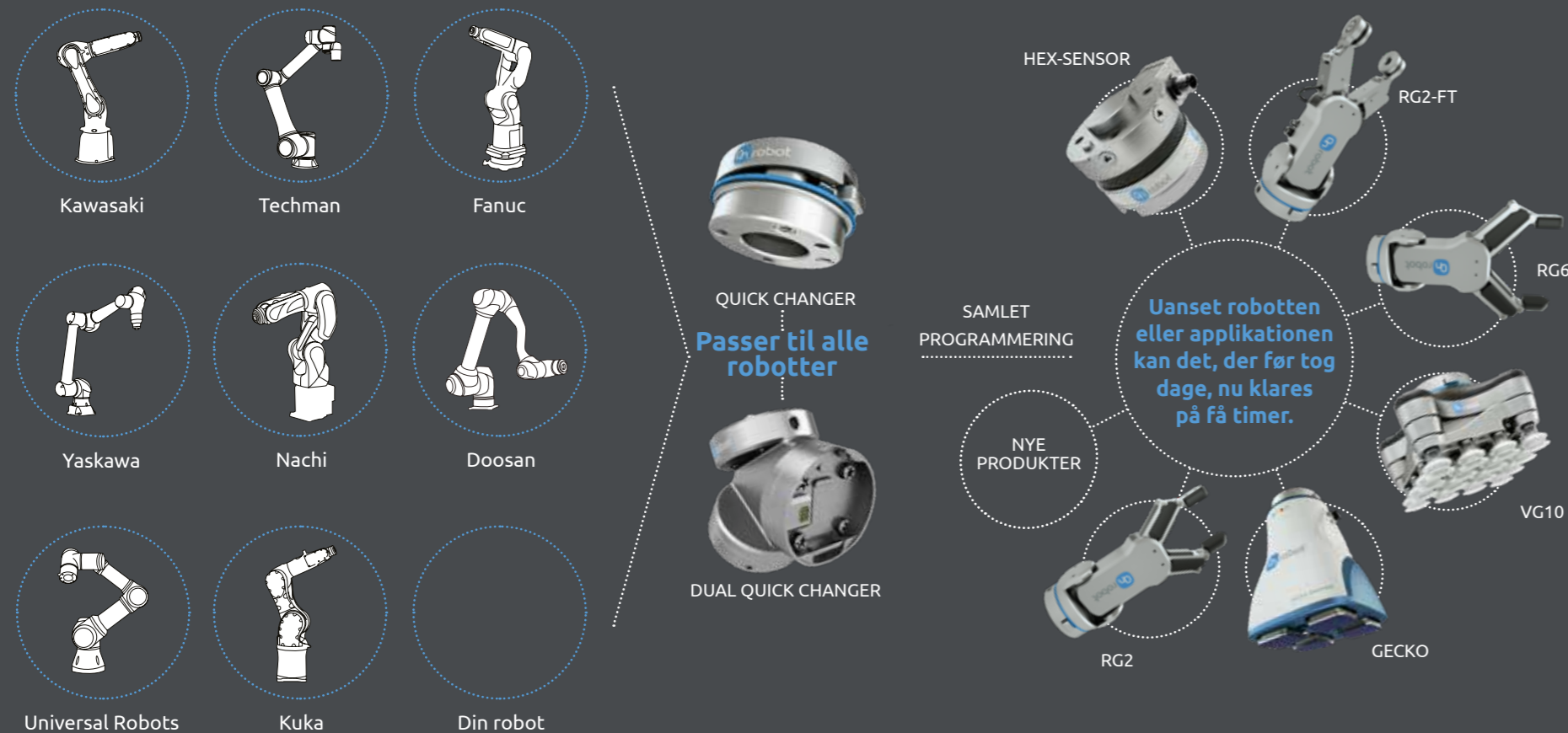


Om OnRobot

OnRobot blev grundlagt som en global virksomhed i juni 2018 efter fusionen af danske On Robot, ungarske OptoForce og amerikanske Perception Robotics. Kort tid herefter blev den danske virksomhed Purple Robotics budt velkommen i folden. IP-aktiverne tilhørende Blue WorkForce blev erhvervet i april 2019. Hver for sig var virksomhederne kendt for at udvikle unikke teknologier til kollaborative applikationer, og sammen repræsenterer de i dag et omfattende katalog over de bedste værktøjer i branchen. Værktøjerne omfatter gribere, sensorer, værktøjsomskiftere og software, som gør det muligt for små og mellemstore producenter at automatisere deres processer som aldrig før – hurtigt, effektivt og økonomisk fordelagtigt.

Enhver robot, du vælger. Ét **OnRobot**-system.

Spar integrationstid, og gør implementering enklere med vores komplette løsning.



*Hvis din robotarm ikke er angivet ovenfor, bedes du kontakte din lokale partner for at få oplysninger om kompatibilitet med andre robotmærker.

ENHVER APPLIKATION – Hvad ønsker du at automatisere?

Nu kan du automatisere processer, som før var for komplicerede



Ét **enkelt OnRobot** system
Ét interface Én oplæring Én person at ringe til

- One-stop shop til kollaborative applikationer. Vi giver dig alle de værktøjer, du behøver, på ét sted, så du kan automatisere mere.
- Flere værktøjer, robotter og applikationer - giver flere resultater. Spar penge og øg produktiviteten med fleksible automatiseringsværktøjer.
- Ét system, ingen kompleksitet. Spar tid og opnå en hurtig vækst af din forretning med samlet programmering og nem genimplementering.

SPARER DIG TID OG PENGE

Implementering

Oplæring

Fleksibilitet

RG2/RG6

Plug & Produce-gribere til flere formål

RG2 TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	Minimum	Maksimum	Enhed
Payload kraftgreb	-	2 4,4	[kg] [lb]
Rækkevidde i alt (justerbar)	0 0	110 4,33	[mm] [tommer]
Gribe kraft (justerbar)	3	40	[N]
Gribe hastighed	38	127	[mm/s]
Gribe tid	0,06	0,21	[s]
IP-klasse	IP54		

RG6 TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	Minimum	Maksimum	Enhed
Payload kraftgreb	-	6 13,2	[kg] [lb]
Rækkevidde i alt (justerbar)	0 -	160 6,3	[mm] [tommer]
Gribe kraft (justerbar)	25	120	[N]
Gribe hastighed	51	160	[mm/s]
Gribe tid	0,05	0,15	s
IP-klasse	54		

STYRK PRODUKTIONEN

- Fleksible gribere kan bruges til **mange forskellige emnestørrelser og -former.**
- Plug & Produce-design **reducerer implementeringstiden fra en dag til en time.**
- Nem implementering med gribere, der kan tages i brug med det samme, **reducerer programmeringstiden med 70 %**

Applikationer:



Maskinbearbejdning



Emballering og palletering



Montering



Pick & Place



Plast



Metal



Pap



Glas

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:

RG2



RG6



Grab & Go

– nænsomt men fast greb inspireret af naturen

GECKO TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber					
Emnets materiale	Poleret Stål	Akryl	Glas	Plade metal	
Maksimal payload (x2 sikkerhedsfaktor)	6,5 kg 13,2 lb	6,5 kg 13,2 lb	5,5 kg 13,2 lb	5,5 kg 8,8 lb	[kg] [lb]
Preload påkrævet til maksimal vedhæftning	140				[N]
Frigørelsestid	300 ms				[msek]
Holdes arbejdsområdet fast ved strømsvigt?	Ja				
Skiver					
Skifteinterval for skive	150.000 til 200.000 cyklusser for HØJ preload 200.000 til 250.000 cyklusser for LAV preload				[cyklusser]
Manuel rengøring	Isopropylalkohol og fnugfri klud				
Robotrengøringsystem	Rengøringsstation				
Sensorer					
	Preload-sensor		Sensor for ultralydsområde		
Interval	40 N - 140 N 9 lb - 31 lb		0	260 [mm] 10 [tommer]	[N][mm] [lb][tommer]
Fejl	7 %		2 %		
IP	42				

STYRK PRODUKTIONEN

• Da der ikke er behov for trykluft, **sparer** der vedligeholdelsesomkostninger og opnås hurtigere tilbagebetaling på helt ned til 5 måneder.

• Præcis griberteknologi, som ikke efterlader mærker, **øger produktiviteten for Pick & Place-opgaver.**

• Innovativ gekko-teknologi **gør det muligt at gribe flade, porøse emner såsom PCB-materialer, så automatiseringsmulighederne øges.**

• Da der ikke er behov for ekstern luftforsyning, **reduceres støj- og støvniveauet.**

Applikationer:



Emballering og palletering



Pick & Place

Priser til Gecko Gripper:

- IERA Award
- Hannover Messe 2019 Robotics Award
- Silver Edison Award for Innovation in Robotics
- Global Robotics Expo Innovation Award for Robotics



Gecko

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:



Plast



Metal



Blank emballage



Glas

Pick & Collaborate – en hjælpende hånd med berøringssans

Verdens første griber, der kan registrere emner med indbygget kraft/moment- og nærhedssensorer.

RG2-FT TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	Minimum	Maksimum	Enhed
Payload kraftgreb	-	2 4,4	[kg] [lb]
Samlet rækkevidde (justerbar)	0 0	100 3,93	[mm] [tommer]
IP-klasse	IP54		

Kraftsensor Egenskaber	Fxy	Fz	Txy	Tz	Enheder
Nominel ydeevne	20	40	0,7	0,5	[N] [Nm]
Støjfri opløsning	0,1	0,4	0,008	0,005	[N] [Nm]

STYRK PRODUKTIONEN

- Nøjagtig registrering forbedrer produktionskvaliteten **ved at reducere fejlraten med helt op til 60 % ved vanskelige Pick & Place-processer.**
- Perception, som er nem at programmere, **gør, at robotten kan fungere som operatørens tredje arm med en menneskelignende aflevering af emner.**
- Mulighed for at automatisere isætningsopgaver, **som ikke tidligere kunne lade sig gøre, kan reducere driftsomkostningerne med 40 %.**

Applikationer:



Maskinbearbejdning



Montering



Pick & Place



Emballering og Palletering



Kvalitetstest og inspektion



Plast



Metal



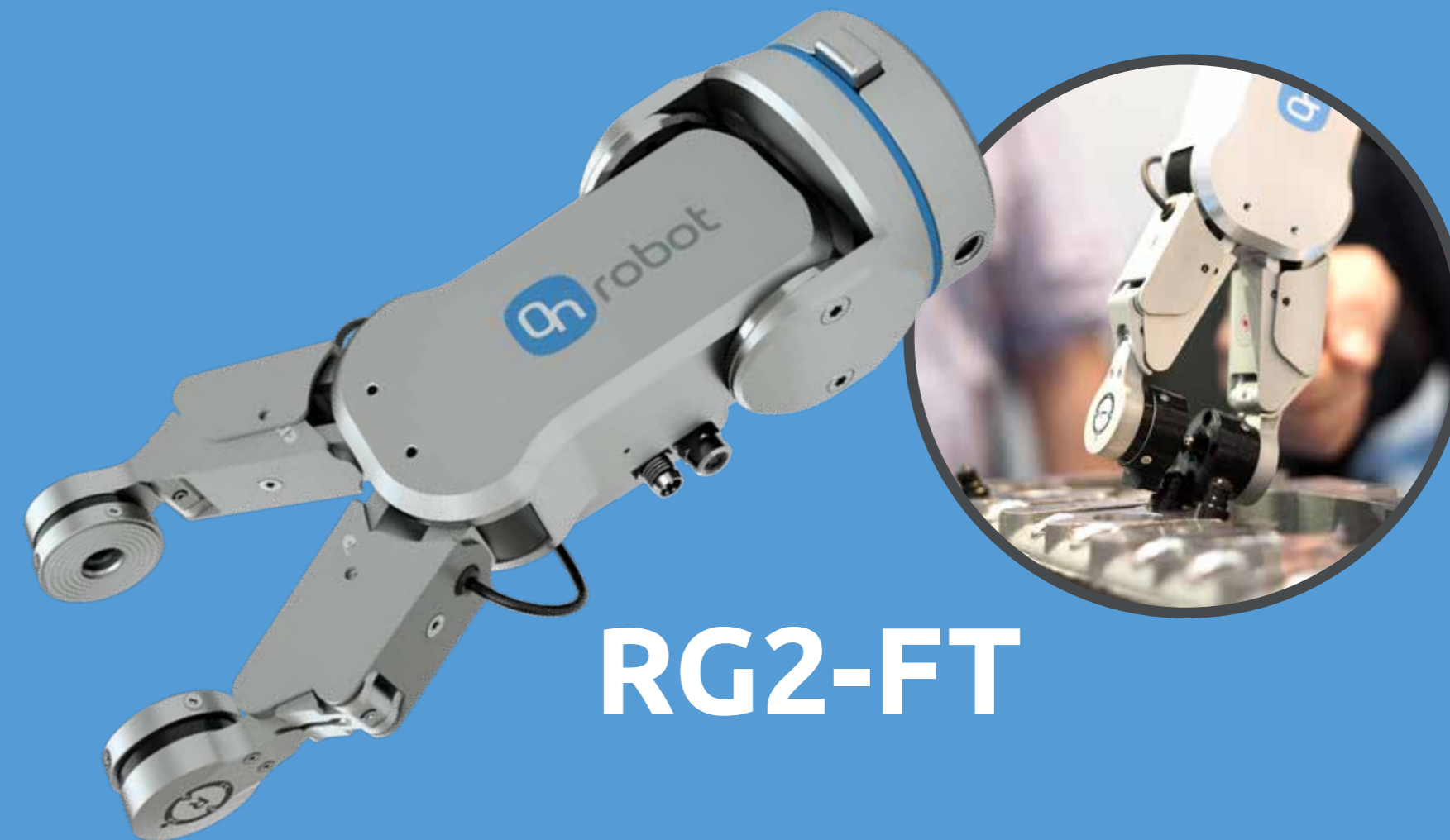
Pap



Træ



Glas



RG2-FT

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:

Grab & Go - fleksibel, indstillelig elektrisk vakuumgriber

VG10 TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	Minimum	Maksimum	Enhed
Vakuum	5 % - 0,05 1,5	80 % - 0,810 24	[Vakuum] [Bar] [inHg]
Luftstrøm	0	12	[NL/min]
Payload	0 0	15 33	[kg] [lb]
Anbefalet emnestørrelse	10x10 0,5x0,5	500x500 20x20	[mm] [tommer]
Vakuumkopper	1	16	[stk.]
Gribetid	-	0,35	- [s]
Frigivelsestid	-	0,20	- [s]
Vakuumpumpe	Integreret, elektrisk BLDC		
Arme	4, manuelt justerbare, 2 vakuumkanaler		
IP-klasse	IP54		
Dimensioner (foldet)	105 x 146 x 146 4,13 x 5,75 x 5,75		[mm] [tommer]
Dimensioner (udfoldet)	105 x 390 x 390 4,13 x 15,35 x 15,35		[mm] [tommer]
Vægt	1,62 3,57		[kg] [lb]

STYRK PRODUKTIONEN

- Implementering direkte fra æsken – **tilslut til robotarmen og konfigurer griberen til produktet – sikrer hurtig produktivitet og ROI.**
- Da der ikke er behov for ekstern luftforsyning, **reduceres vedligeholdelsesomkostningerne, og implementeringen speedes op.**
- Dobbelt griberfunktionalitet **muliggør kortere cykeltid.**

Applikationer:



Emballering og pallettering



Pick & Place



VG10

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:



Plast



Metal



Blank emballage



Glas



VGC10

Kompakt vakuumgriber, som dækker alle dine behov

VGC10 TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	Minimum	Typisk	Maksimum	Enhed
Vakuum	5 % - 0,05 1,5	- - -	80 % - 0,810 24	[Vakuum] [Bar] [inHg]
Luftstrøm	0		12	[Nl/min]
Payload	0	-	15 33	[kg] [lb]
Anbefalet emnestørrelse	Ubegrænset, afhænger af de specialdesignede arme			
Vakuumkopper	1	-	7	[stk.]
Gribetid	-	0,35	-	[s]
Frigivelsestid	-	0,20	-	[s]
Vakuumpumpe	Integreret, elektrisk BLDC			
Arme	Udskiftelig, brugertilpasset			
Støvfiltre	Integrerede 50 µm, kan udskiftes			
IP-klasse	IP54			
Dimensioner (foldet)	101 x 100 x 100 3,97 x 3,94 x 3,94			[mm] [tommer]
Vægt	0,814 1,79			[kg] [lb]

STYRK PRODUKTIONEN

- Fleksibel elektrisk vakuumgriber med ubegrænsede tilpasningsmuligheder dækker alle dine anvendelsesbehov
- Lille letvægtsgriber, perfekt til steder, hvor pladsen er trang, men samtidig med masser af kraft til emner op til 15 kg
- Ikke behov for ekstern luftforsyning. Dette giver mindskede vedligeholdelsesomkostninger og hurtigere implementering

Applikationer:



Emballering og palletering



Pick & Place



Maskinbearbejdning



VGC10

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:



Plast



Metal



Blank
emballage



Glas



Touch & Go – følesans gør automatisering enkel

HEX-E QC TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	6-akset kraft/momentsensor		Enhed		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Nominel ydeevne	200	200	10	5,5	[N] [Nm]
Deformation i enkeltakse ved nominel ydeevne (typisk)	± 1,7 ± 0,067	± 0,3 ± 0,011	± 2,5 ± 2,5	± 5 ± 5	[mm] [°] [tommer] [°]
Opløsning (støjfri)	0,2	0,8	0,01	0,002	[N] [Nm]
IP-klasse	67				
Dimensioner	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[mm] [tommer]

HEX-H QC TEKNISKE SPECIFIKATIONER

Generelle egenskaber	6-akset kraft/momentsensor		Enhed		
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Nominel ydeevne	200	200	20	13	[N] [Nm]
Deformation i enkeltakse ved nominel ydeevne (typisk)	± 0,6 ± 0,023	± 0,25 ± 0,009	± 2 ± 2	± 3,5 ± 3,5	[mm] [°] [tommer] [°]
Opløsning (støjfri)	0,5	1	0,036	0,008	[N] [Nm]
IP-klasse	67				
Dimensioner	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[mm] [tommer]

STYRK PRODUKTIONEN

- Flexibel sensor gør det muligt at automatisere processer, der hidtil ikke har kunnet automatiseres.
- Integration direkte fra æsken **reducerer implementeringstiden for præcise isætningsopgaver fra måneder til dage.**
- Sensorteknologi med høj nøjagtighed **giver 95 % bedre kvalitet ved isætnings- og samleopgaver.**
- Sensorbaserede applikationer reducerer cyklostiden med **op til 60 %, så du kan producere mere med det samme antal medarbejdere.**
- Nem programmering får selv **komplekse poleringsopgaver op at køre på mindre end en dag.**

Applikationer:



Overflade-finish



Pick & Place



Montering



Kvalitetstest og inspektion



HEX kraft/momentsensor

Kan bruges til produkter i forskellige størrelser og materialer, bl.a.:



Plast



Metal



Træ



Glas

Beslag til Quick Changer og Dual Quick Changer

Med Dual Quick Changer kan du nu bruge to værktøjer i én cyklus, så du opnår en bedre udnyttelse af dine robotter.



Dual Gripper:

- Dobbeltgriberen gør cyklostiden kortere og kan øge produktiviteten med 50 % eller mere.
- Øget produktivitet giver hurtigere tilbagebetaling med en ROI på blot 3 måneder.

Skift hurtigt mellem værktøjer for at opfylde skiftende produktionsbehov.

Vores værktøjer i aktion

RG2-griber

Til opsamling og placering af emner op til 2 kg
Maksimal rækkevidde 110 mm



RG6-griber

Til når du har brug for et større greb – 160 mm rækkevidde og payload på 6 kg



RG2-FT Gripper

Til applikationer med præcisionssamling, hvor fingerspidsfølsomhed er påkrævet



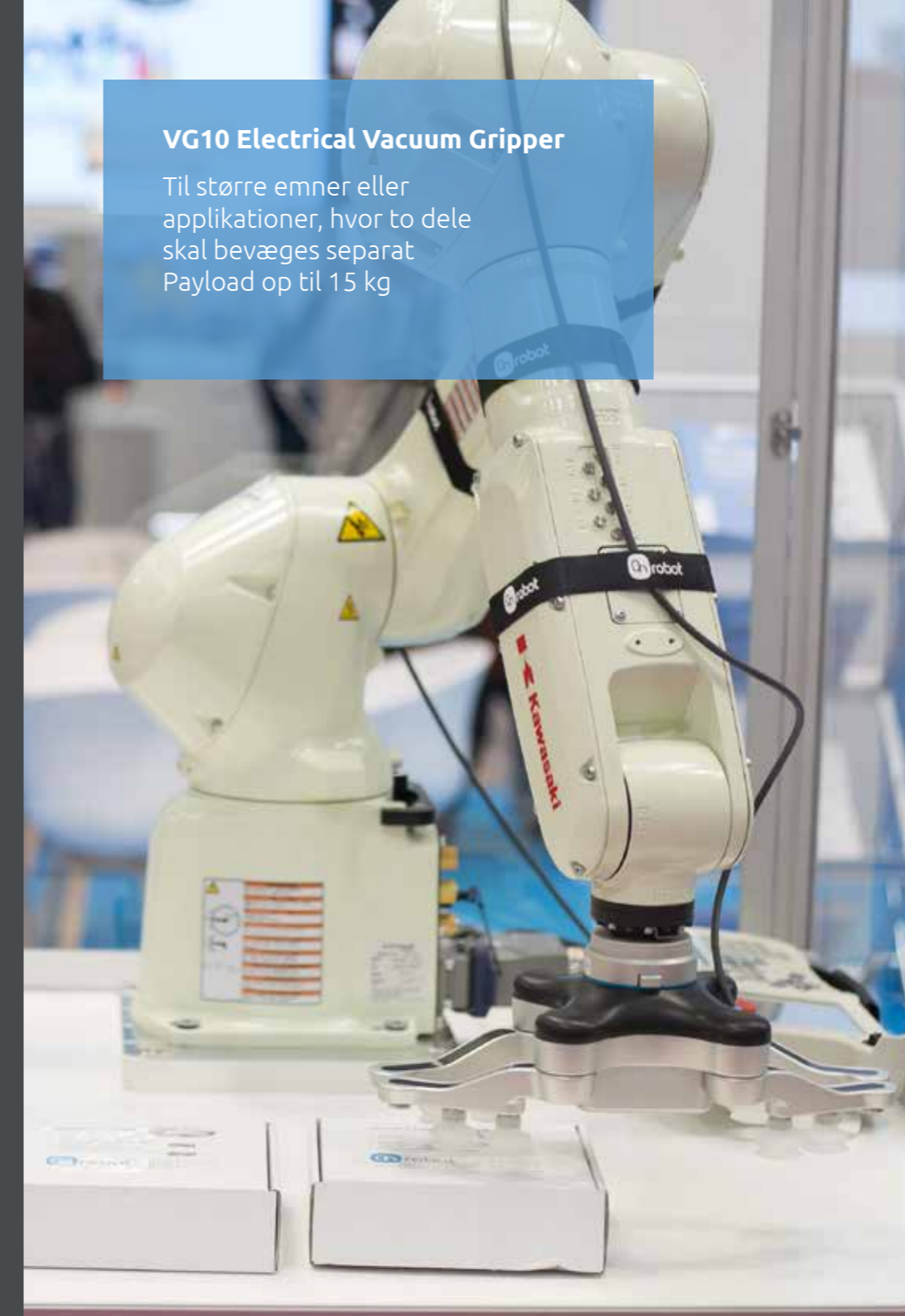
Gecko Gripper

Til perforerede eller mere skrøbelige emner
Efterlader ingen mærker på overfladen
Payload op til 6,5 kg



VG10 Electrical Vacuum Gripper

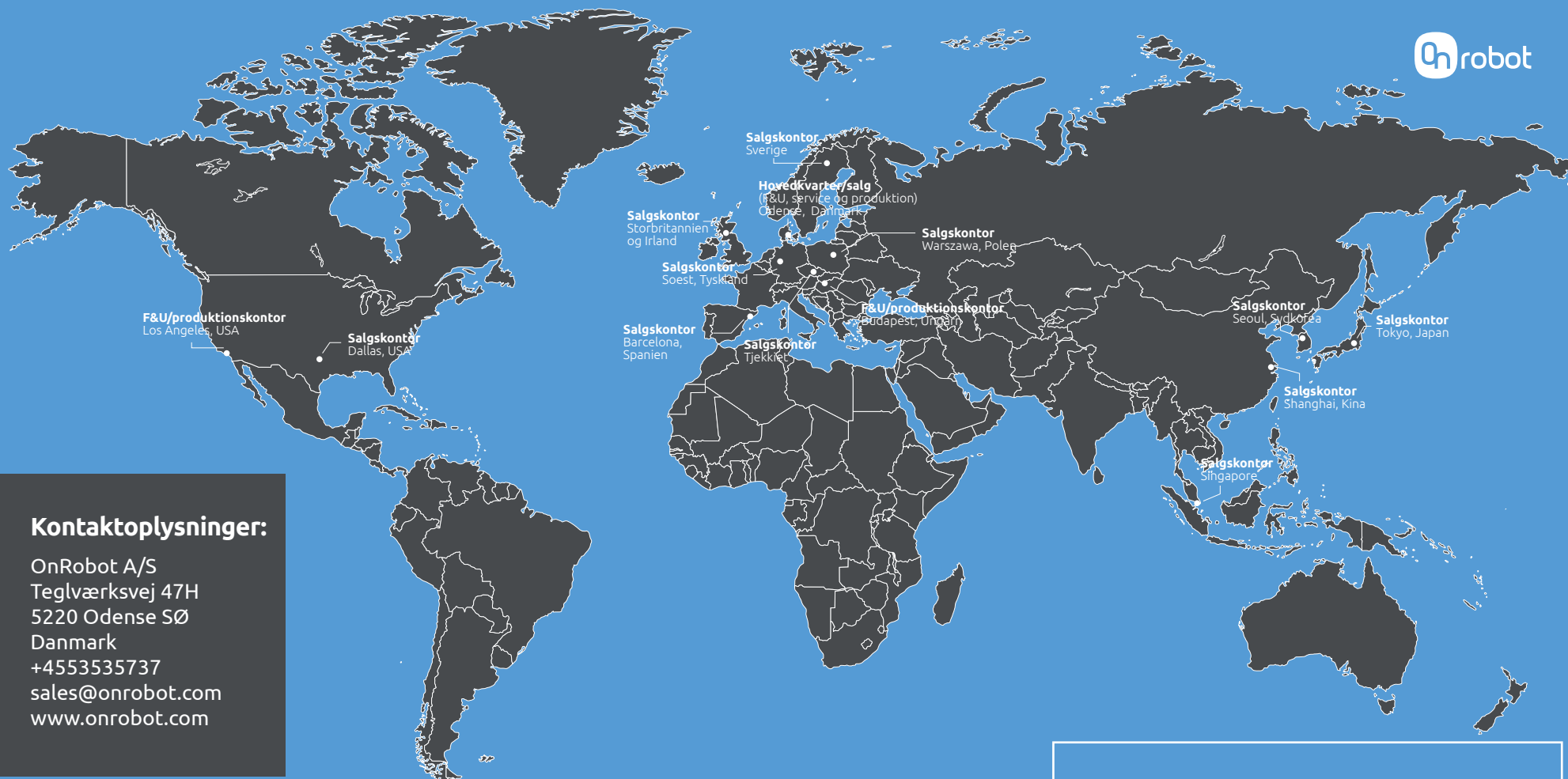
Til større emner eller applikationer, hvor to dele skal bevæges separat
Payload op til 15 kg



HEX Sensor

Til isætningsopgaver, der kræver stor præcision.
Håndterer variationer som en prof overflade-finish, limning





Kontaktoplysninger:

OnRobot A/S
Teglværksvej 47H
5220 Odense SØ
Danmark
+4553535737
sales@onrobot.com
www.onrobot.com

Find en OnRobot-partner i nærheden

Vi sælger vores produkter via et globalt netværk af værdsatte partnere – som har værktøjerne, softwaren, inspirationen og kompetencerne til at udvikle alle de kollaborative applikationer, deres kunder kan forestille sig. Find en partner i nærheden på <https://onrobot.com/en/partners>.

Visitkort